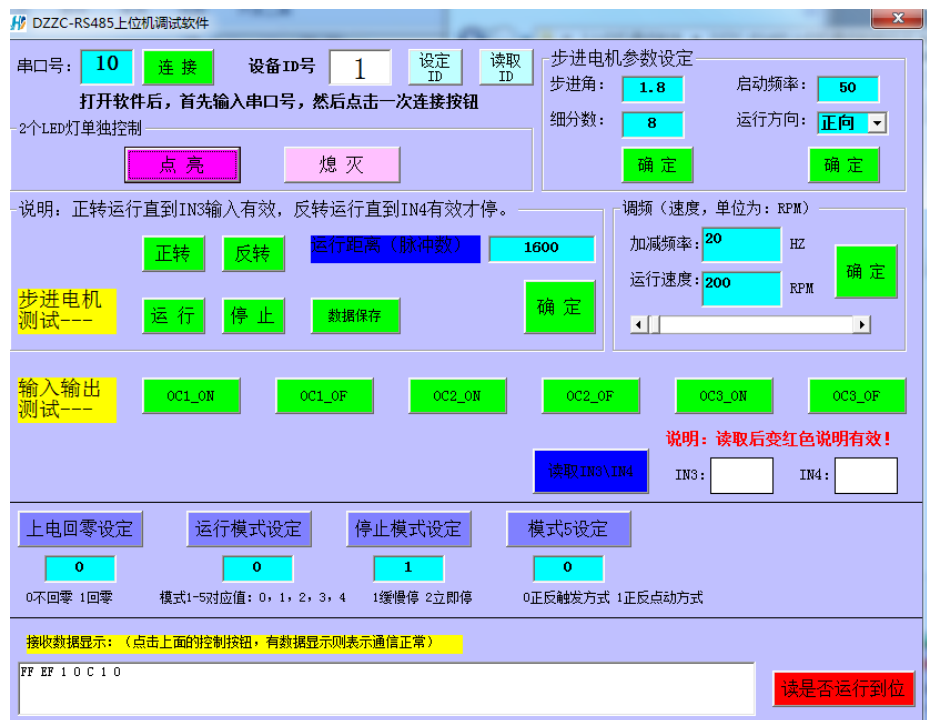


DZZC-RS485 上位机调试软件使用手册

一、软件操作介绍

1、下载我们提供的软件文档后，双击 **DZZC-RS485 上位机调试软件**，如下界面：

出厂默认通信波特率 **9600**； 设备 ID 号出厂默认为 **1**，最大可设 **32**
如何查看自己电脑的串口号？
点击我的电脑—设备管理器—端口，就会显示 **COMx**。
由于我电脑显示 **COM10**，所以下面就输入 **10**。



如何判断软件 and 控制器是否通信成功？

1、打开软件后，点击一次串口号旁边的的“**连接**”按钮，然后点击“**数据保存**”按钮，若按钮颜色一直为红色，说明没通信上。若按钮颜色由红色变回绿色，说明通信通信成功。

2、参数说明： (注意：输入数据后，需要点击旁边的确定按钮/设定按钮)

设备 ID 号：出厂值为 **1**，一般最大可设置为 **32**

步距角：电机固有参数。默认设置 **1.8**。

细分：细分越大，电机运行越平滑。通过这个参数就可以知道电机转 **1** 圈需要的脉冲个数。默认设为 **8** 细分，就是 **1600** 个脉冲 **1** 圈。其他细分情况下，以此类推。**驱动器是多少细分，软件上就设为多少。**

运行方向：即工程本步运行的方向。（**0** 为正转，**1** 为反转）

启动频率：由静止突然启动并进入不失步的正常运行所容许的最高频率。
单位 HZ，默认设置 50HZ。

加减频率：从启动速度慢慢加速到运行速度的一个频率；
单位 HZ，默认设置 20HZ。

运行速度：即电机运行的速度，单位转/每分钟。默认为 200

运行距离：即电机运行的运行的脉冲总个数。

比如 8 细分情况下。运行距离若设为 1600，则电机转一圈。

上电回零设定：0 不使能，1 使能。若设为 1，则上电后电机一直反转。
直到感应到 I4 的信号才停止。I4 可以接一个原点传感器。

运行模式设定：设定控制器的运行模式。共 5 种模式。

停止模式设定：1 表示电机缓慢停止；2 表示电机立刻停止。

模式 5 运行方式设定：0 表示正反触发；1 表示正反点动；

3、手动控制按钮

正转：点击后，电机按设定的速度一直正转。

反转：点击后，电机按设定的速度一直反转。

运行：点击后，电机按设定的速度、方向、运行距离运行。

停止：点击后，电机立刻停止。

数据保存：点击后，数据可断电保存。

3 路输出控制：OC1 OC2 OC3

读取 I3 I4 输入信号：输入信号有效时，点击对应读取按钮后，
界面中方块会变为红色。无效时为白色。

4、在模式 1(即串口通信模式)下，I1 I2 I3 I4 的功能

I1: 可以外接按钮开关，作为启动控制端 (启动的方向、速度、启动频率、
加减速频率、距离等是通过上位机设定，并保存在控制器中)，

若设定方向为正，正转运行碰到 I3 输入信号则停止；

若设定方向为反，反转运行碰到 I4 输入信号则停止；

I2: 可以外接按钮，作为反转/回机械零控制端 (若触发 I2 信号，电机立即
以上位机设定的运行速度一直反转，直到碰到 I4 信号，电机停)

I3: 可以外接 NPN 型光电开关，接近开关，或机械开关，
用作正转限位控制信号输入端口；

I4: 可以外接 NPN 型光电开关，接近开关，或机械开关，
用作反转限位控制信号输入端口；

5、模式 2——模式 5 下对应的 I1 I2 I3 I4 的具体说明，

在< DZZC-RS485 用户手册>中有详细介绍。

模式 1 的运行速度由电脑通信设定;模式 2—5 的运行速度由电位器调速。